

SKELECTRON

PROYECTOS VIII

PROFESOR: RODRIGO DANIEL SOLÍS ORTEGA

ALUMNO: RODRIGO GÓMEZ PAREDES



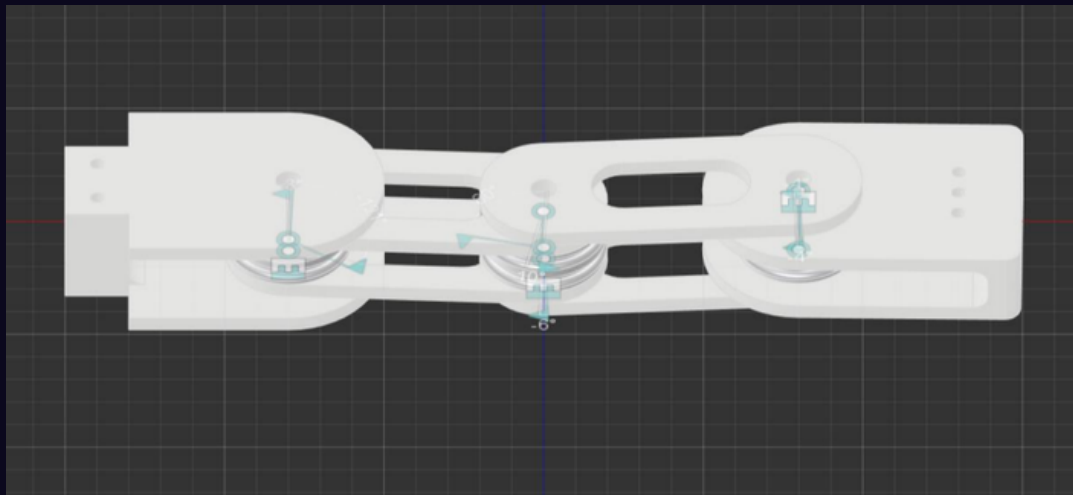
RESUMEN DEL PROYECTO

DESARROLLAR UN EXOESQUELETO ACTIVO DE CODO CAPAZ DE ASISTIR
AL USUARIO EN TAREAS DE CARGAS REPETITIVAS DE HASTA 5KG



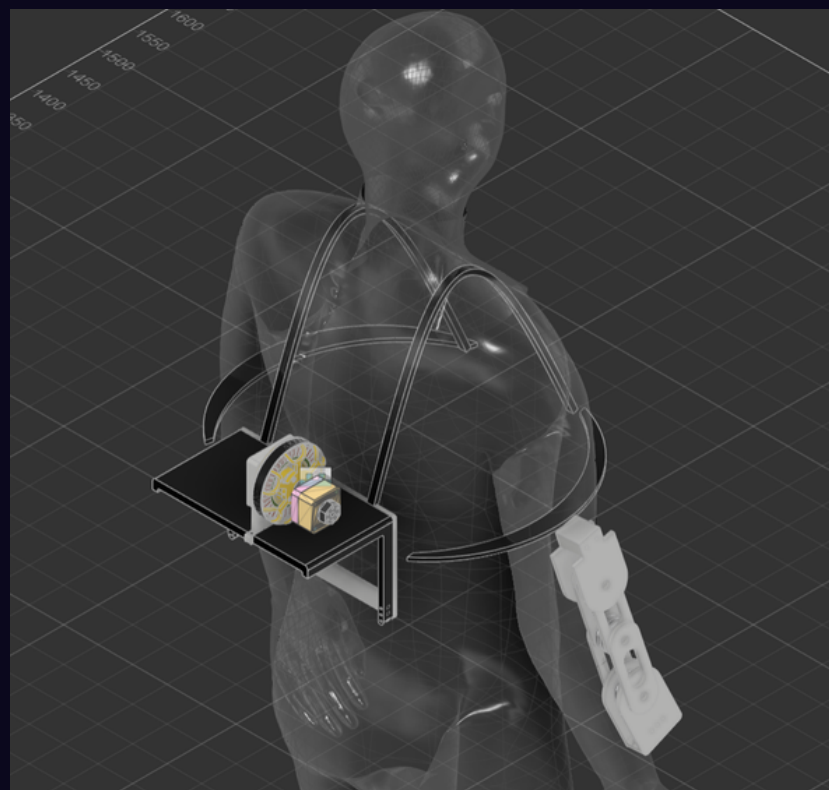
MECANISMO

- DISEÑO CAD DEL SISTEMA DE POLEAS
- PROTOTIPADO CON MDF E IMPRESION 3D
- MAQUINADO CNC EN UHMW-PE



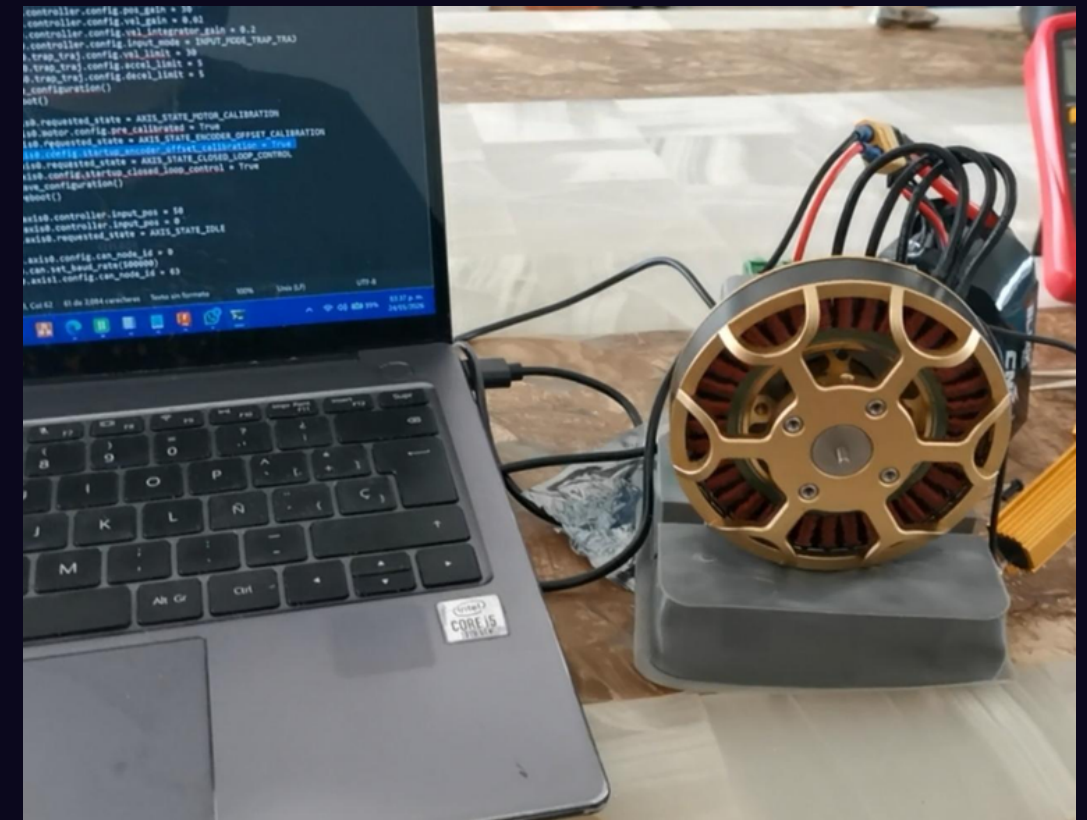
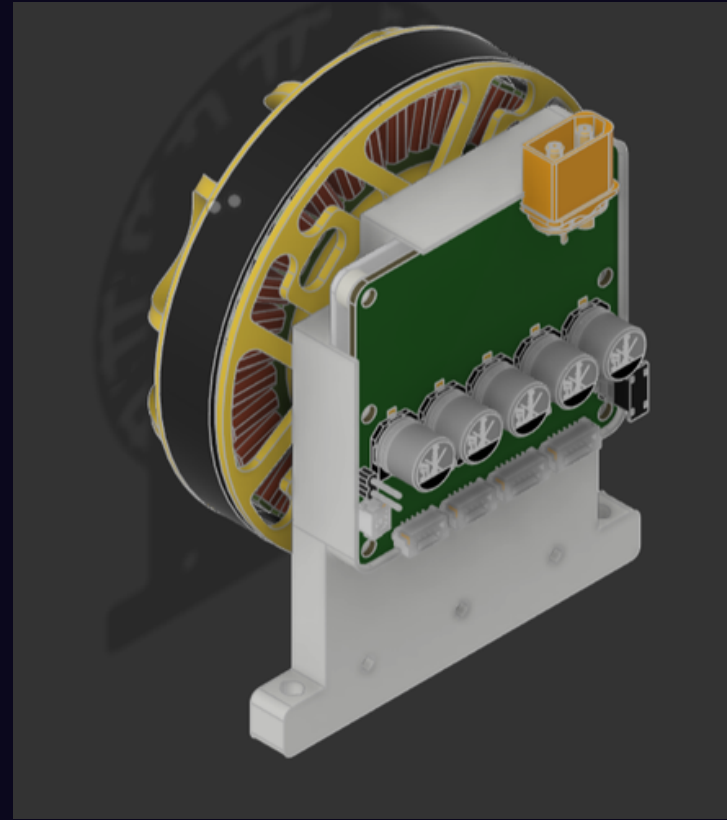
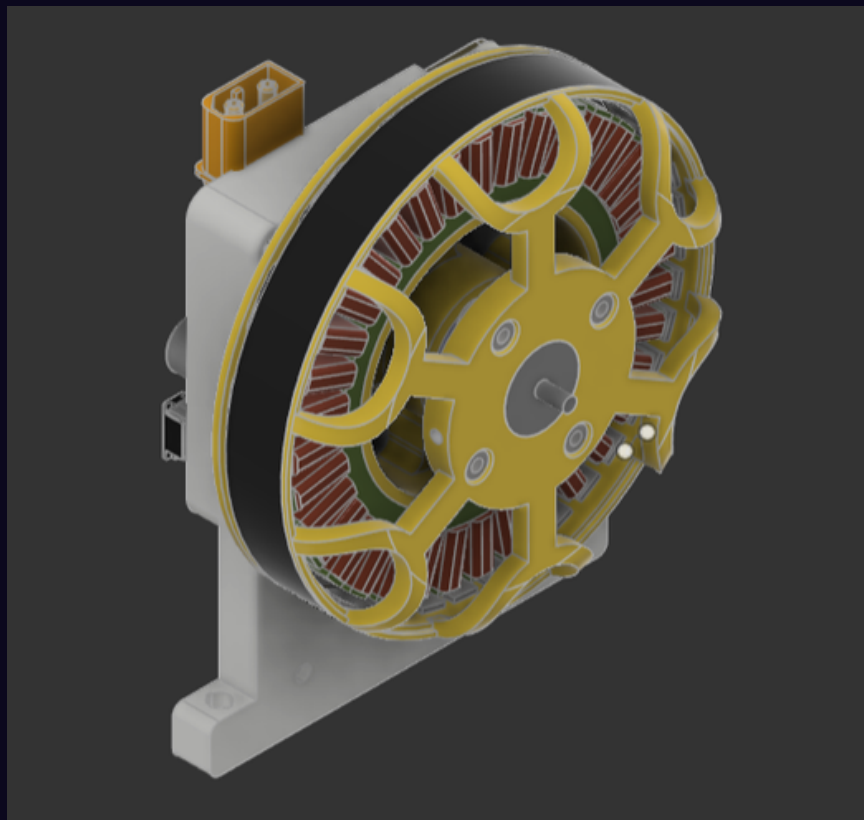
HARNES

- DISEÑO MODULAR
- PRUEBAS DE MOVILIDAD



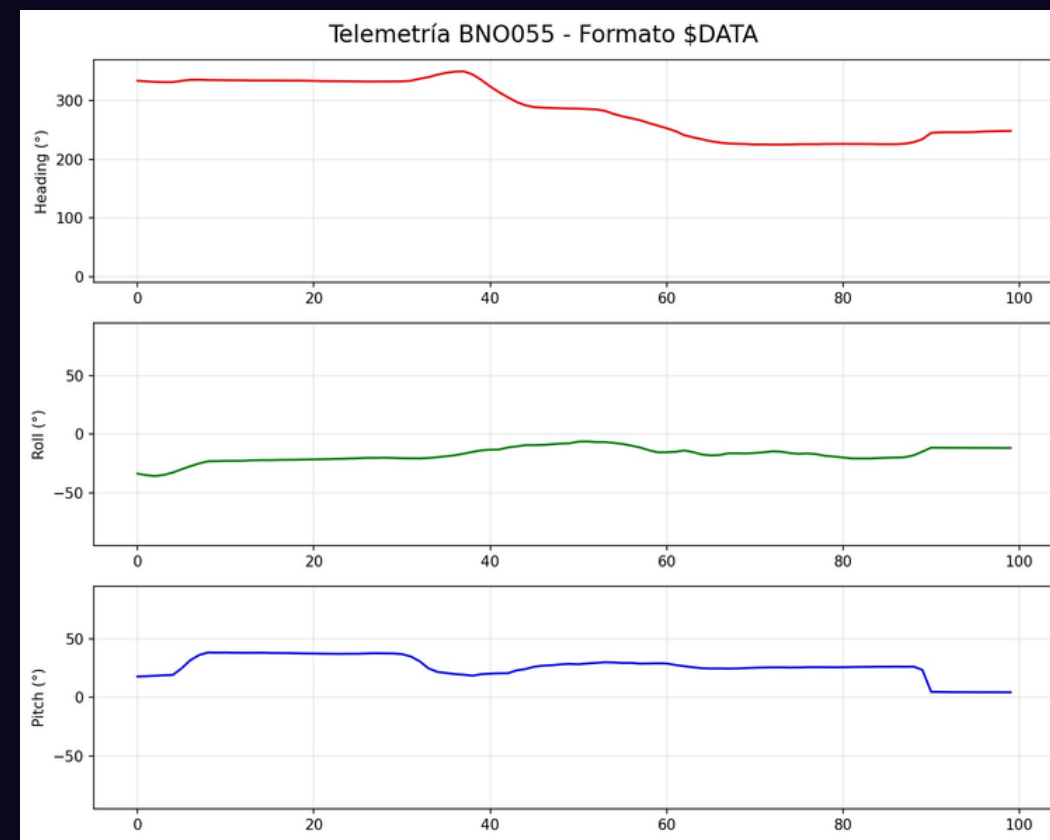
MODULO DE ACTUACIÓN

ENSAMBLE DE CONTROLADOR FOC Y MOTOR BRUSHLESS

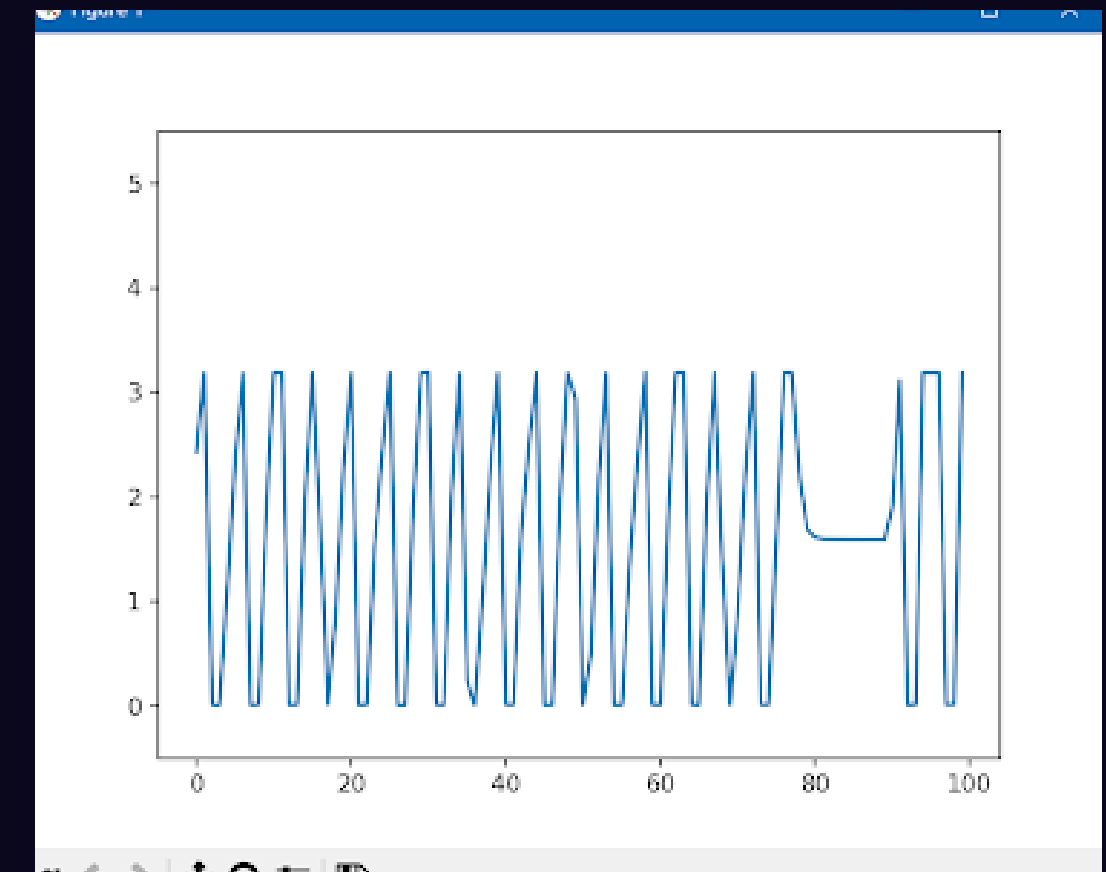


PRUEBAS DE SENSORES

PRUEBAS DE SENSOR IMU



PRUEBAS DE SENSOR EMG



OBJETIVO ACTUAL

- IMPLEMENTAR SENSORES EMG E IMU
- IMPLEMENTAR ALGORITMO DE CONTROL

